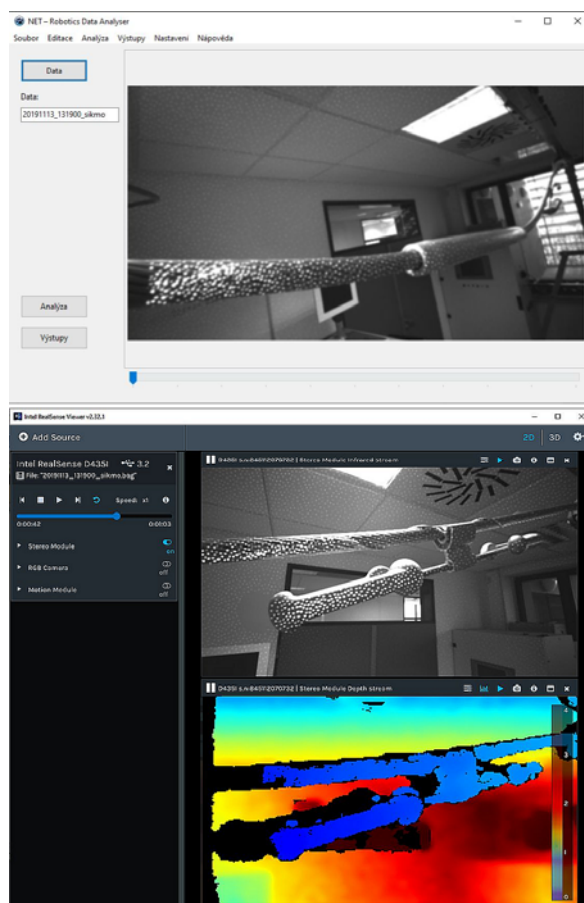


Software

NET Robotics Data Analyzer



- ▶ V souladu s platnou metodikou Úřadu vlády ČR je uplatňován software.
- ▶ Software vznikl v přímé souvislosti s řešením projektu TAČR TH02020319 „Robot pro inspekci a diagnostiku distribuční a přenosové sítě - NET-Robotics“
- ▶ Pro účely praktické a účelné revize, kontroly elektrických zařízení přenosové a distribuční soustavy je důležitých mnoho faktorů, které určují potřebné vlastnosti a schopnosti diagnostického vybavení vyvíjeného inspekčního robota. Protože je většina současných analýz prováděna převážně pomocí vizuální kontroly, je klíčovým vstupním prvkem kontroly pracovních obrazových podkladů. To zahrnuje jak jednoduchou organizační zprávu, tak rozbor identifikující anomálie. Na základě vizualizace nasnímaných dat je prováděno zejména:
 - o Kontrola průseků (dodržování šíře ochranného pásma, stav lesních průseků a vzdálenosti od objektů).
 - o Kontrola fázových vodičů, zemních lan, popřípadě závěsného optokabelu, jejich vzdálenosti od stožáru, terénu, křížujících zařízení a objektů.
 - o Kontrola stavu izolátorových řetězců, kotevních a nosných armatur, tlumičů vibrací, svorek lan a distančních rozpěrek.
 - o Kontrola stožáru, stavu konstrukce, vetknutí do betonových základů a stability, úrovně koroze a trhlin.
 - o Kontrola poškození nebo vychýlení podpěrných bodů trasy stožárů.
 - o Kontrola stavu výstražných tabulek, číslování stožárů a značení systémů.
 - o Kontrola uzemnění a jeho uložení.

EVIDENČNÍ ČÍSLO:

22190 – SW013 – 2019

KONTAKTNÍ OSOBA:

Doc. Ing. Karel Noháč, Ph.D.

tel.: +420 37763 4343

nohac@kee.zcu.cz

ŘEŠITELSKÉ PRACOVISTĚ:

Západočeská univerzita v Plzni

Fakulta elektrotechnická

Katedra elektroenergetiky a

ekologie

Univerzitní 8, 306 14 Plzeň

T A Program **Epsilon**
Č R